

1. a) Une paramétrisation naturelle est  $\alpha(x, \theta) = (x, \sin \theta, \cos \theta)$  où  $x \in (0, 1)$  et  $\theta \in (0, \pi/2)$ . Il s'agit bien une représentation paramétrique régulière de  $S$ .  
 b) La normale unitaire est donnée par

$$\mathbf{N}(x, \theta) = \partial_x \alpha(x, \theta) \wedge \partial_\theta \alpha(x, \theta) = (0, \sin \theta, \cos \theta)$$

qui est bien de troisième composante positive pour tout  $(x, \theta) \in (0, 1) \times (0, \pi/2)$ .  
 De plus, on a  $\partial S = \alpha(\partial \Omega)$  et  $\partial \Omega = \overline{\Gamma_1} \cup \overline{\Gamma_2} \cup \overline{\Gamma_3} \cup \overline{\Gamma_4}$  avec

$$\begin{aligned} \Gamma_1 &= \{(t, 0) : t \in (0, 1)\}, & \Gamma_2 &= \{(1, t) : t \in (0, \pi/2)\}, \\ \Gamma_3 &= \{(1-t, \pi/2) : t \in (0, 1)\}, & \Gamma_4 &= \{(0, \pi/2-t) : t \in (0, \pi/2)\}. \end{aligned}$$

Donc  $\partial S = \overline{C_1} \cup \overline{C_2} \cup \overline{C_3} \cup \overline{C_4}$  où

$$\begin{aligned} C_1 &= \{(t, 0, 1) : t \in (0, 1)\}, & C_2 &= \{(1, \sin t, \cos t) : t \in (0, \pi/2)\}, \\ C_3 &= \{(1-t, 1, 0) : t \in (0, 1)\}, & C_4 &= \{(0, \cos t, \sin t) : t \in (0, \pi/2)\}. \end{aligned}$$

Noter que ces représentations paramétriques orientent positivement  $\partial S$  par rapport à  $\mathbf{N}$ .

- c) On obtient donc

$$\begin{aligned} \int_{C_1} \langle \mathbf{f}, \mathbf{T} \rangle ds &= \int_0^1 \langle (0, 0, 0), (1, 0, 0) \rangle dt = 0, \\ \int_{C_2} \langle \mathbf{f}, \mathbf{T} \rangle ds &= \int_0^{\pi/2} \langle (\sin t, 0, 0), (0, \cos t, -\sin t) \rangle dt = 0, \\ \int_{C_3} \langle \mathbf{f}, \mathbf{T} \rangle ds &= \int_0^1 \langle (1-t, 0, 0), (-1, 0, 0) \rangle dt = -1/2, \\ \int_{C_4} \langle \mathbf{f}, \mathbf{T} \rangle ds &= \int_0^{\pi/2} \langle (0, 0, 0), (0, -\sin t, \cos t) \rangle dt = 0, \\ \Rightarrow \int_{\partial S} \langle \mathbf{f}, \mathbf{T} \rangle ds &= -1/2. \end{aligned}$$

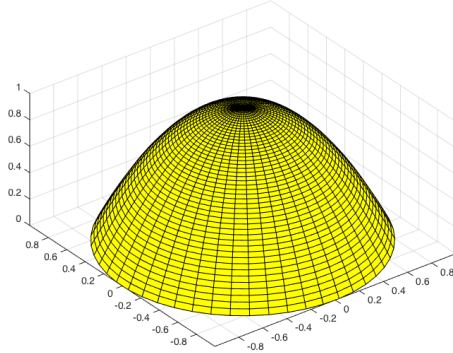
D'autre part, on vérifie que  $\nabla \wedge \mathbf{f} = (0, 0, -x)$  et donc que

$$\begin{aligned} \int_S \langle \nabla \wedge \mathbf{f}, \mathbf{N} \rangle d\sigma &= \int_\Omega \langle (0, 0, -x), (0, \sin \theta, \cos \theta) \rangle dx d\theta \\ &= - \int_\Omega x \cos \theta dx d\theta = - \int_0^1 \int_0^{\pi/2} x \cos \theta dx d\theta \\ &= - \int_0^1 x dx \int_0^{\pi/2} \cos \theta d\theta = -1/2 \end{aligned}$$

*Remarque* : Une autre paramétrisation de  $S$  serait  $\alpha(x, y) = (x, y, (1-y^2)^{1/2})$  avec  $x, y \in (0, 1)$ .

2. Soit  $\Omega = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 < 1\}$  et  $\alpha : \overline{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}^3$  défini par  $\alpha(x, y) = (x, y, 1 - x^2 - y^2)$ . Alors  $\alpha$  est une représentation paramétrique de  $S$  avec

$$\begin{aligned}\partial_1 \alpha(x, y) &= (1, 0, -2x) \\ \partial_2 \alpha(x, y) &= (0, 1, -2y) \\ \mathbf{N}(x, y) &= \frac{(2x, 2y, 1)}{\sqrt{1 + 4(x^2 + y^2)}}.\end{aligned}$$



On a

$$\nabla \wedge \mathbf{f}(x, y, z) = (1, 1, 1) \quad \forall (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$$

donc

$$\begin{aligned}\int_{(S, \mathbf{N})} \nabla \wedge \mathbf{f} \cdot d\sigma &= \int_{\Omega} \langle (1, 1, 1), (2x, 2y, 1) \rangle dx dy \\ &= \int_{\Omega} (2x + 2y + 1) dx dy = \int_0^{2\pi} \int_0^1 (2r \cos \theta + 2r \sin \theta + 1)r dr d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} \left\{ \frac{2}{3} \cos \theta + \frac{2}{3} \sin \theta + \frac{1}{2} \right\} d\theta = \pi.\end{aligned}$$

D'autre part  $\gamma(\theta) = (\cos \theta, \sin \theta, 0)$  pour  $\theta \in [0, 2\pi]$  est une représentation paramétrique de  $\partial S = \{(x, y, 0) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 = 1\}$  dans le sens de l'orientation positive  $\overrightarrow{\partial S}$  de  $\partial S$  par rapport à  $\mathbf{N}$ . Donc

$$\begin{aligned}\int_{\overrightarrow{\partial S}} \mathbf{f} \cdot d\ell &= \int_0^{2\pi} \langle \mathbf{f}(\gamma(\theta)), \gamma'(\theta) \rangle d\theta \\ &= \int_0^{2\pi} \langle (0, \cos \theta, \sin \theta), (-\sin \theta, \cos \theta, 0) \rangle d\theta = \int_0^{2\pi} \cos^2 \theta d\theta = \pi.\end{aligned}$$

3. a) En utilisant le Théorème de Stokes on a, pour tout champ  $\mathbf{F} \in C^1(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^3)$ , que

$$\int_{S_1} \nabla \wedge \mathbf{F} \cdot d\sigma = \int_{\overrightarrow{\partial S_1}} \mathbf{F} \cdot ds = \int_{\overrightarrow{\partial S_2}} \mathbf{F} \cdot ds = \int_{S_2} \nabla \wedge \mathbf{F} \cdot d\sigma$$

car  $\overrightarrow{\partial S_1} = \overrightarrow{\partial S_2}$ .

b) Comme  $S = S_1 \cup S_2$  est une nappe orientée, il existe un champ continu de normales unitaires  $\mathbf{N} : S \rightarrow \mathbb{R}^3$  sur  $S$ . En particulier ce champ est continu dans un voisinage de  $\partial S_1 = \partial S_2 \subset S$ . Ceci implique que si l'on veut orienter positivement  $\partial S_1$  et  $\partial S_2$  par rapport à  $\mathbf{N}$  on a forcément  $\overrightarrow{\partial S_2} = -\overrightarrow{\partial S_1}$ . On s'en convainc par le fait si on avait  $\overrightarrow{\partial S_1} = \overrightarrow{\partial S_2}$  alors les nappes  $S_1$  et  $S_2$  devraient toutes les deux être du même côté de la courbe  $\partial S_1 = \partial S_2$  puisque  $\mathbf{N}|_{\partial S_1} = \mathbf{N}|_{\partial S_2}$ , ce qui est en contradiction avec le fait que  $S$  soit régulière et que  $\text{int}(S_1) \cap \text{int}(S_2) = \emptyset$ .

Conséquemment, en utilisant a), on a  $\int_{S_1} \nabla \wedge \mathbf{F} \cdot d\sigma = -\int_{S_2} \nabla \wedge \mathbf{F} \cdot d\sigma$  puisque  $\overrightarrow{\partial S_2} = -\overrightarrow{\partial S_1}$ , et donc

$$\int_S \nabla \wedge \mathbf{F} \cdot d\sigma = \int_{S_1} \nabla \wedge \mathbf{F} \cdot d\sigma + \int_{S_2} \nabla \wedge \mathbf{F} \cdot d\sigma = 0.$$

4. On propose d'utiliser le Théorème de Stokes. Notons que

$$\int_{\vec{C}} N_2 z dx + N_3 x dy + N_1 y dz = \int_{\vec{C}} \mathbf{f} \cdot d\ell$$

où

$$\mathbf{f}(x, y, z) = (N_2 z, N_3 x, N_1 y) \quad \forall (x, y, z) \in \mathbb{R}^3.$$

Or,  $\nabla \wedge \mathbf{f}(x, y, z) = (N_1, N_2, N_3) \quad \forall (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ .

Posons  $S = (\text{int}C) \cup C$  où  $\text{int}C$  est la partie de  $H$  qui est à l'intérieur de  $C$ . Alors  $(S, \mathbf{N})$  est une nappe orientée avec bord et  $\vec{C}$  a l'orientation positive par rapport à  $\mathbf{N}$ . Donc

$$\begin{aligned} \int_{\vec{C}} \mathbf{f} \cdot d\ell &= \int_{(S, \mathbf{N})} \nabla \wedge \mathbf{f} \cdot d\sigma = \int_S \langle \nabla \wedge \mathbf{f}, \mathbf{N} \rangle d\sigma \\ &= \int_S \langle \mathbf{N}, \mathbf{N} \rangle d\sigma = \int_S d\sigma = \text{l'aire de } S. \end{aligned}$$

5. On rappelle la règle de permutation du triple produit : pour  $\mathbf{a}, \mathbf{b}$  et  $\mathbf{c} \in \mathbb{R}^3$ , on a

$$\langle \mathbf{a} \wedge \mathbf{b}, \mathbf{c} \rangle = \langle \mathbf{b} \wedge \mathbf{c}, \mathbf{a} \rangle = \langle \mathbf{c} \wedge \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle.$$

i) Posons  $\mathbf{f} = u\mathbf{g}$ . On a alors  $\nabla \wedge \mathbf{f} = (\nabla u) \wedge \mathbf{g} + u \nabla \wedge \mathbf{g}$ . Il suffit de remplacer dans le théorème de Stokes et d'utiliser la règle de permutation du triple produit.

ii) Les deux premières intégrales s'obtiennent directement en remplaçant  $\mathbf{g}$  dans (1). Pour la troisième intégrale, on a  $\nabla \wedge \mathbf{g} = (\nabla v) \wedge \mathbf{A} + v \nabla \wedge \mathbf{A} = (\nabla v) \wedge \mathbf{A}$  puisque  $\mathbf{A}$  est constant, puis on utilise la règle de permutation du triple produit. L'équation (3) s'obtient sans calculs supplémentaires.

iii) On applique (3) trois fois avec  $u = f_1$  et  $\mathbf{A} = \mathbf{e}_1$ ,  $u = f_2$  et  $\mathbf{A} = \mathbf{e}_2$  et  $u = f_3$  et  $\mathbf{A} = \mathbf{e}_3$ , puis on additionne. L'intégrale sur  $\partial S$  s'obtient sans calcul supplémentaire puisque  $\mathbf{f} = f_1 \mathbf{e}_1 + f_2 \mathbf{e}_2 + f_3 \mathbf{e}_3$ . Pour l'intégrale sur  $S$ , il suffit de voir que  $\nabla \wedge \mathbf{f} = \sum_{i=1}^3 \nabla \wedge (f_i \mathbf{e}_i)$  et que  $\nabla \wedge (f_i \mathbf{e}_i) = (\nabla f_i) \wedge \mathbf{e}_i$ , puis d'utiliser la règle de permutation sur le triple produit.

6. a) i) On applique la formule (3) de l'exercice précédent avec  $u = \varphi$  et  $\mathbf{A} = \mathbf{e}_1$  et  $\mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3$  et on utilise la règle de permutation du triple produit.

ii) On applique la formule (2) de l'exercice précédent avec  $\mathbf{A} = \mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2$  et  $\mathbf{e}_3$  et on utilise la règle de permutation du triple produit.

b) Si  $S \subset \mathbb{R}^2 \equiv \{(x, y, 0) : (x, y) \in \mathbb{R}^2\}$ , on peut choisir  $\mathbf{N} = (0, 0, 1)$  et alors l'orientation positive correspond à l'orientation positive habituelle dans  $\mathbb{R}^2$ . De plus on a  $\mathbf{N} \wedge (\nabla\varphi) = (-\partial_2\varphi, \partial_1\varphi, 0)$ .

Soit  $\gamma : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^3$  une représentation paramétrique de  $C$  choisie pour parcourir la courbe dans le sens positif. Alors  $\gamma_3 \equiv 0$  et  $\int_C \varphi T_i ds = \int_a^b \varphi(\gamma(t)) \gamma'_i(t) dt$ .

Soit  $\nu : C \rightarrow \mathbb{R}^2$  le champ de normales unitaires extérieures à  $C$  dans  $\mathbb{R}^2$ . Alors  $\nu(\gamma(t)) = (\gamma'_2(t), -\gamma'_1(t))/\|\gamma'(t)\|$ .

Ainsi

$$\int_C \varphi T_1 ds = \int_a^b \varphi(\gamma(t)) \gamma'_1(t) dt = - \int_C \varphi \nu_2 ds$$

$$\text{et } \int_C \varphi T_2 ds = \int_a^b \varphi(\gamma(t)) \gamma'_2(t) dt = \int_C \varphi \nu_1 ds.$$

Donc la première formule se simplifie en

$$\int_S \partial_2\varphi d\sigma = \int_{\partial S} \varphi \nu_2 ds$$

$$\text{et } \int_S \partial_1\varphi d\sigma = \int_{\partial S} \varphi \nu_1 ds.$$

En posant  $\varphi = uv$  pour obtenir la deuxième formule, on retrouve les formules d'intégration par partie dans le plan :

$$\int_S u \partial_i v d\sigma = \int_{\partial S} u v \nu_i ds - \int_S v \partial_i u d\sigma.$$