

ANALYSE III

Série 5

21 Octobre 2016

Changement de notation pour l'année académique 2016-2017: Soit $\alpha : \mathbb{R}^M \rightarrow \mathbb{R}^N$ un champ de vecteurs, nous allons utiliser la suivante notation $\partial\alpha$, à la place de $\nabla\alpha$, pour noter la matrice des dérivées partielles $\left[\frac{\partial\alpha}{\partial x_1} \mid \frac{\partial\alpha}{\partial x_2} \mid \dots \mid \frac{\partial\alpha}{\partial x_M} \right] \in \mathbb{R}^{N \times M}$

Noter que l'on utilisera de manière interchangeable les notations $\frac{\partial}{\partial s} f(s, t)$, $\partial_s f(s, t)$, $\partial_1 f(s, t)$ et $f_s(s, t)$ pour dénoter la dérivée partielle de f par rapport à sa première composante (et de même pour toutes les autres composantes).

1. Pour les ensembles S suivant, vérifier qu'ils sont des nappes régulières et calculer un champ continu de normales unitaires sur S :

- a) $S = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 + z^2 = 1 \text{ et } x > 0\}$
b) $S = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : \frac{y^2}{4} + z^2 = 1 \text{ avec } y < 1 \text{ et } 0 < x < 1\}$

2. Soient J un intervalle ouvert et $h \in C^1(J, \mathbb{R})$ une fonction telle que $h(x) > 0$ pour tout $x \in J$. Soit T la surface engendrée par la rotation de la courbe $\{(x, h(x), 0) : x \in J\}$ autour de l'axe $\{(x, 0, 0) : x \in \mathbb{R}\}$ et soit

$$S = \{(x, y, z) \in T : z > 0\}.$$

Montrer que S est une nappe régulière et calculer son aire.

3. Soit $S = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 = z^2, y > 0 \text{ et } 0 < z < 1\}$.
- a) Montrer que S est une nappe régulière.
b) Calculer l'aire de S .
c) Calculer la masse de S si la densité de masse par unité d'aire est donnée par $\rho(x, y, z) = x^2$.
d) Calculer la masse de S pour $\rho(x, y, z) = x^2 + y^2$.
4. Soient $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ un ouvert connexe et $h \in C^1(\Omega, \mathbb{R})$.

- a) Montrer que le graphe de h

$$G(h) = \{(x, y, h(x, y)) : (x, y) \in \Omega\}$$

est une nappe régulière dans \mathbb{R}^3 .

- b) Calculer un champ continu de normales unitaires sur $S = G(h)$.
c) Soit $f : G(h) \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction continue. Montrer que

$$\int_{G(h)} f d\sigma = \int_{\Omega} f(x, y, h(x, y)) \left\{ 1 + \left(\frac{\partial h}{\partial x}(x, y) \right)^2 + \left(\frac{\partial h}{\partial y}(x, y) \right)^2 \right\}^{1/2} dx dy,$$

pour autant que l'intégrale double à droite existe.

- d) Calculer cette intégrale lorsque $\Omega = (0, 1) \times (-1, 1)$, $f(x, y, z) = y$ et $h(x, y) = xy$.
- e) Calculer cette intégrale lorsque $\Omega = (0, 1) \times (0, 2\sqrt{2})$, $f(x, y, z) = y$ et $h(x, y) = xy$.
- f) Calculer $\int_{G(h)} f d\sigma$ lorsque $\Omega = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 < 1\}$, $f(x, y, z) = y^2$ et $h(x, y) = xy$.

5. Soit $\Omega = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 < 1\} \setminus \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x > 0 \text{ et } y = 0\}$, $\alpha : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^3$ définie par $\alpha(s, t) = (s, t, st)$, $S = \text{Im}\alpha$ et $f(x, y, z) = y^2$.

On définit de plus $\beta = \alpha \circ \psi$ où $\psi :]0, 1[\times]0, 2\pi[\rightarrow \mathbb{R}^2$ et $\psi(r, \theta) = (r \cos \theta, r \sin \theta)$.

- a) Esquisser S et montrer que β est aussi une représentation paramétrique régulière de S .
- b) Esquisser les champs de vecteurs α_t , α_s , β_r et β_θ sur S . Est-ce que $\text{Span}\{\alpha_t, \alpha_s\} = \text{Span}\{\beta_r, \beta_\theta\}$? Si oui donner une matrice de changement de base entre les deux systèmes de coordonnées.
- c) Calculer l'aire des parallélogrammes engendrés par le couple $\{\alpha_t, \alpha_s\}$ et par le couple $\{\beta_r, \beta_\theta\}$. En utilisant la Grammienne (*voir série 1*), expliciter la relation entre la valeur de ces deux aires.
- d) Calculer $\int_S f ds$ en utilisant l'application β et comparer le résultat obtenu avec celui de l'exercice 4.f), quelle est la relation entre ces deux développements?